

# Introduction au model-checking

## Cours de langages de spécification

Catalin Dima

# Un art de la programmation ?

- ▶ **Programmer** = transformer une **spécification** en **programme**.
  - ▶ **Spécification** = demande du client/prof.
  - ▶ **Implémentation** = transformation de la spécification en programme/module/procédure/paquetage.
- ▶ **Mythes** entourant la programmation :
  - ▶ La programmation est un **art**.
  - ▶ Les programmeurs sont des **hackers/gourous/illuminés**.
- ▶ **Faux! Méthodologie** de la programmation :
  - ▶ Algorithmique, génie logiciel, etc.

## Problème

Si la programmation est une science, comment prouve-t-on que ce qu'on produit est correct ?...

# Méthodologies du développement de programmes

- ▶ Approches informelles :
  - ▶ Gourous/hackers/illuminés...
- ▶ Approches semi-formelles :
  - ▶ Méthodologie orientée objet, UML, Entité-relation.
  - ▶ Développement en V, en spirale, etc.
  - ▶ Développement agile.
- ▶ Mais comment fait-on pour assurer le client de la bonne implémentation de sa spéc?...
- ▶ Mais comment le prof fait-il pour corriger la copie?...
  - ▶ *Confiance, test, preuve.*
- ▶ Approches formelles :
  - ▶ Simulation/test.
  - ▶ Raffinement.
  - ▶ Vérification de type model-checking.
  - ▶ Preuve mathématique/logique.

# Méthodologies formelles de développement de programmes

- ▶ Test :
  - ▶ Critères de **couverture**.
  - ▶ Méthodologie de **spécification** des cas de test.
  - ▶ Approche **probabiliste** : hypothèses statistiques, intervalles de confiance, etc.
- ▶ Simulation :
  - ▶ Modélisation (construction d'un modèle à échelle réduite) du logiciel.
    - ▶ Similaire aux approches de modélisation dans l'industrie aéronautique/nucléaire etc.
  - ▶ Ou modélisation de l'**environnement** dans lequel le logiciel évolue.
  - ▶ Suivies par des batteries de test.

# Méthodologies formelles de développement de programmes

- ▶ Raffinement.
  - ▶ Construction incrémentale d'une implémentation à partir d'une spécification formelle.
    - ▶ On part d'une spécification formelle, mais de haut niveau (formules logiques, pas d'instructions).
    - ▶ À chaque pas, on raffine une partie de la spécification précédente...
    - ▶ ... jusqu'à arriver à du code implémentable.
  - ▶ Exemple : méthode B.
- ▶ Vérification par model-checking.
  - ▶ Modélisation (construction d'un modèle à échelle réduite) du logiciel.
    - ▶ **Abstraction**, peut se faire de manière automatique.
  - ▶ Prise en compte de la spécification (formule logique) que le logiciel est censé implémenter.
  - ▶ Vérification, à l'aide d'**algorithmes** (développés dans ce cours!) que le modèle vérifie la formule.
- ▶ Preuve.
  - ▶ Le **comportement** du logiciel est décrit à l'aide des **formules**, selon la **sémantique** du langage de spécification (v. cours de sémantique).
  - ▶ À l'aide d'outils **assistants de preuve**, montrer que ces formules impliquent les formules de la spécification.

## Avantages et désavantages des méthodologies formelles (3)

- ▶ Test : rapidité, mais gros pb. de couverture.
- ▶ Simulation : bon compromis de rapidité par rapport au test, mais toujours pb. de couverture et nécessité d'une modélisation.
- ▶ Raffinement : sûreté garantie, mais limites d'application et méthodologie nécessitant une formation poussée.
- ▶ Preuve : sûreté garantie, mais formation très poussée et difficulté algorithmique.
- ▶ Model-checking : bon compromis quant à la garantie de la sûreté et utilisable en tant que "bug chasing", mais formation nécessaire et certaines pb. de modélisation et de difficulté algorithmiques (moins que l'approche preuve).

# Pourquoi model-checking en M1 Info, UPEC ?

- ▶ Applications hautement sensibles : solutions de sécurité propriétaires.
  - ▶ M2 SSI !
- ▶ Validation des implémentations de protocoles de communication propriétaires (client-serveur à clients multiples, communication multipartite).
- ▶ Implémentations d'ordonnanceurs de type particulier.
- ▶ Toute nouvelle implémentation de solutions classiques, lorsqu'une validation très stricte est à produire.

# Rappels de théorie des automates

- ▶ Automates = modèles de type finitaire du logiciel.
- ▶  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, Q_0, Q_f)$  :
  - ▶ **Alphabet** = ensemble de **valeurs de variables/registres** du système informatique sur lequel le logiciel tourne.
  - ▶ **État** de l'automate = **abstraction de l'état** du système informatique.
  - ▶ **Transition** dans l'automate = **abstraction d'un pas d'exécution** dans le logiciel.
- ▶ Automate de **Mealy** :  $\delta \subseteq Q \times \Sigma \times Q$ .
- ▶ Automate de **Moore** :  $\delta \subseteq Q \times Q$ , mais étiquetage supplémentaire des états :  
 $\mathcal{A}_{Moore} = (Q, \Sigma, \delta, \lambda, Q_0, Q_f)$  avec  $\lambda : Q \rightarrow \Sigma$ .
- ▶ **Trajectoire** : suite de transitions partant d'un état initial  $\in Q_0$  et s'arrêtant dans un état final  $\in Q_f$ .
- ▶ Exemple...



# Construction d'un automate de Moore à partir d'un automate de Mealy

- ▶  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, Q_0, Q_f)$  automate de Mealy.
- ▶ Comment construire (**de manière générique !**) aut. Moore  $\mathcal{A}' = (Q', \Sigma, \delta', \lambda, Q'_0, Q'_f)$  t.q.  $L(\mathcal{A}) = L(\mathcal{A}')$  ?
- ▶ L'idée : tirer les étiquettes des transitions vers les états source.
- ▶ **Formalisation** :

$$Q' = \delta$$

$$\lambda(q \xrightarrow{a} r) = r$$

$$\delta' = \{(q \xrightarrow{a} r, r \xrightarrow{b} s) \mid q \xrightarrow{a} r, r \xrightarrow{b} s \in \delta\}$$

$$Q'_0 = \{q \xrightarrow{a} r \mid q \in Q_0\}$$

$$Q'_f = \{q \xrightarrow{a} r \mid r \in Q_f\}$$

- ▶  $L(\mathcal{A}') = L(\mathcal{A}) \setminus \{\varepsilon\}$ .
- ▶ Le mot vide est perdu...

# Construction d'un automate de Mealy à partir d'un automate de Moore

- ▶  $\mathcal{B} = (Q, \Sigma, \delta, \lambda, Q_0, Q_f)$  automate de Mealy.
- ▶ Comment construire  $\mathcal{B}' = (Q', \Sigma, \delta', Q'_0, Q'_f)$  automate de Moore avec  $L(\mathcal{B}) = L(\mathcal{B}')$ .
- ▶ Idée : déplacer les étiquettes des états vers toutes les transitions sortantes.
- ▶ Et bien choisir les états finaux.
- ▶ Formalisation :

$$Q'_f = \{r' \mid r \in Q_f\} \quad Q'_f \text{ copie disjointe de } Q_f$$

$$Q' = Q \cup Q'_f$$

$$\delta' = \{q \xrightarrow{a} r \mid q \in Q, r \in Q', (q, r) \in \delta, \lambda(q) = a\} \\ \cup \{q \xrightarrow{a} q' \mid q \in Q_f, q' \in Q'_f \text{ étant la copie de } q, \lambda(q) = a\}$$

$$Q'_0 = Q_0$$

- ▶ Donc, attention, on n'a pas de transition sortante de  $Q'_f$  !

## Constructions : union

- ▶ On nous donne deux automates :  $\mathcal{A}_1 = (Q_1, \Sigma_1, \delta_1, \lambda_1, Q_0^1, Q_f^1)$  et  $\mathcal{A}_2 = (Q_2, \Sigma_2, \delta_2, \lambda_2, Q_0^2, Q_f^2)$ .
- ▶ Et on voudrait savoir si  $L(\mathcal{A}_1) \cup L(\mathcal{A}_2)$  peut être aussi reconnu par un automate fini.
- ▶ Idée : mettre les deux automates côte-à-côte !
- ▶ Exemple ...
- ▶ Formalisation :  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, \lambda, Q_0, Q_f)$  avec

$$Q = Q_1 \cup Q_2$$

Mais on suppose que  $Q_1 \cap Q_2 = \emptyset$  !

$$\Sigma = \Sigma_1 \cup \Sigma_2$$

$$Q_0 = Q_0^1 \cup Q_0^2$$

$$Q_f = Q_f^1 \cup Q_f^2$$

$$\delta = \delta_1 \cup \delta_2$$

$$\lambda(q) = \begin{cases} \lambda_1(q) & \text{si } q \in Q_1 \\ \lambda_2(q) & \text{si } q \in Q_2 \end{cases}$$

# Concaténation

- ▶ Même situation, avec deux automates donnés :  
 $\mathcal{A}_1 = (Q_1, \Sigma_1, \delta_1, \lambda_1, Q_0^1, Q_f^1)$ ,  $i = 1, 2$ .
- ▶ On veut cette fois-ci un automate pour  $L(\mathcal{A}_1) \cdot L(\mathcal{A}_2)$ .
- ▶ Idée : relier par  $\varepsilon$ -transitions chaque état final de  $\mathcal{A}_1$  à chaque état initial de  $\mathcal{A}_2$ .
- ▶ Exemple ...
- ▶ Formalisation :  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, \lambda, Q_0, Q_f)$  avec

$$Q = Q_1 \cup Q_2$$

$$\Sigma = \Sigma_1 \cup \Sigma_2$$

$$Q_0 = Q_0^1$$

$$Q_f = Q_f^2$$

$$\delta = \delta_1 \cup \delta_2 \cup \{q_1 \longrightarrow q_2 \mid q_1 \in Q_f^1, q_2 \in Q_0^2\}$$

$$\lambda(q) = \begin{cases} \lambda_1(q) & \text{si } q \in Q_1 \\ \lambda_2(q) & \text{si } q \in Q_2 \end{cases}$$

# Étoile

- ▶ Cette fois-ci on nous donne un seul automate :  
 $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, Q_0, Q_f)$ .
- ▶ Et on veut construire l'automate pour  $L(\mathcal{A})^+$ .
  - ▶ Il faut se rappeler que  $\varepsilon \notin L(\mathcal{A})$  pour n'importe quel automate de Moore  $\mathcal{A}$ !
- ▶ De tout état final on doit revenir dans un état initial pour recommencer !
- ▶ Exemple ...
- ▶ Formalisation :  $\mathcal{A}' = (Q', \Sigma, \delta', \lambda', Q'_0, Q'_f)$  avec

$$Q' = Q, \quad Q'_0 = Q_0, \quad Q'_f = Q_f$$

$$\delta' = \delta \cup \{(q_1, q_2) \mid q_1 \in Q_f, q_2 \in Q_0\}$$

$$\lambda'(q) = \lambda(q)$$

# Intersection

- ▶ Maintenant on veut un automate pour  $L(\mathcal{A}_1) \cap L(\mathcal{A}_2)$ .
  - ▶ **Attention !** Il faut que les deux automates **partagent le même alphabet !**
- ▶ Idée : simuler **synchronément**  $\mathcal{A}_1$  et  $\mathcal{A}_2$  sur le même automate :
  - ▶ L'état de  $\mathcal{A}$  serait une **paire d'états**, un état de  $\mathcal{A}_1$  et un autre de  $\mathcal{A}_2$ .
  - ▶ Etats initiaux : paire d'états initiaux dans chaque automate.
  - ▶ Pareil pour les états finaux.
- ▶ Exemple :

$$L_5 = \{w \in \{a, b\}^* \mid \#_a(w) \text{ est un multiple de } 3 \\ \text{et } \#_b(w) \text{ est un multiple de } 4\}$$

- ▶ Formalisation :  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, \lambda, Q_0, Q_f)$  avec

$$Q = \{(q_1, q_2) \in Q_1 \times Q_2 \mid \lambda_1(q_1) = \lambda_2(q_2)\}$$

$$Q_0 = Q \cap Q_0^1 \times Q_0^2$$

$$Q_f = Q \cap Q_f^1 \times Q_f^2$$

$$\delta = \{(q_1, q_2) \longrightarrow (r_1, r_2) \mid q_1 \longrightarrow r_1 \in \delta_1, q_2 \longrightarrow r_2 \in \delta_2\}$$

$$\lambda(q_1, q_2) = \lambda_1(q_1) = \lambda_2(q_2)$$

# Shuffle

- ▶ Et enfin, on veut construire un automate pour le shuffle  $L(\mathcal{A}_1) \sqcup L(\mathcal{A}_2)$ .
- ▶ On doit pouvoir faire des transitions soit dans une, soit dans l'autre des automates.
- ▶ Il faut donc avoir en “mémoire” l'état de chaque automate.
  - ▶ Un peu comme pour l'intersection.
- ▶ Exemple ...
- ▶ Formalisation :  $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, \lambda, Q_0, Q_f)$  avec

$$Q = Q_1 \times Q_2 \times \{1, 2\}$$

$$Q_0 = Q_0^1 \times Q_0^2 \times \{1, 2\}$$

$$Q_f = Q_f^1 \times Q_f^2 \times \{1, 2\}$$

$$\delta = \{(q_1, q_2, i) \longrightarrow (r_1, q_2, j) \mid q_1 \longrightarrow r_1 \in \delta_1, q_2 \in Q_2, i, j \in \{1, 2\}\}$$

$$\cup \{(q_1, q_2, 2) \longrightarrow (q_1, r_2, 2) \mid q_2 \longrightarrow r_2 \in \delta_2, q_1 \in Q_1, i, j \in \{1, 2\}\}$$

$$\lambda(q, r, 1) = \lambda_1(q), \quad \lambda(q, r, 2) = \lambda_2(r)$$